




Lees de handleiding alvorens u begint met de installatie. Als deze instructie niet wordt gevolgd, kan dit leiden tot schade waarbij er geen aanspraak gemaakt kan worden op de garantie.

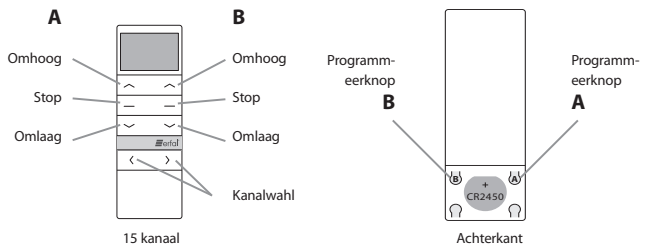
Waarschuwing:

Kinderen kunnen de gevaren van deze elektrische apparatuur niet herkennen en mogen er daarom ook niet mee werken. **Het is belangrijk om deze handleiding nauwkeurig te volgen voor uw eigen veiligheid.**

1. Werk niet met de motor in vochtige omgevingen.
2. De motor dient correct te worden geïnstalleerd.
3. Houd de antenne in een goede conditie en kort deze niet in. De antenne mag niet in aanraking komen met andere metalen onderdelen anders zal de werking verminderen.
4. De motor moet beschermd worden tegen directe vochtige invloeden. 
5. erfal GMBH & Co. KG verklaart dat deze motor is gemaakt volgens de richtlijnen van de CE normering 1999/5/EC.
6. Waarschuwing en gebruikersinformatie
Alleen geschikt om binnenshuis te gebruiken in een droge omgeving, anders bestaat er een risico op elektrische schokken en brand. Laad alleen geschikte Lithium-ionbatterijen van de aACCU-serie op in de daarvoor bedoelde lader. Batterijen samengesteld uit andere chemicaliën of andere batterijtypes kunnen bij het laden ontploffen. Mens en milieu kunnen ernstige materiële schade oplopen. Draag bij aan een milieuvriendelijke recycling.  

Functies afstandbediening

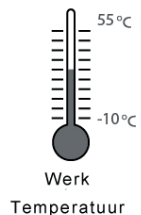
EAM Top Down Fernbediening
Artikelnummer: 6565963



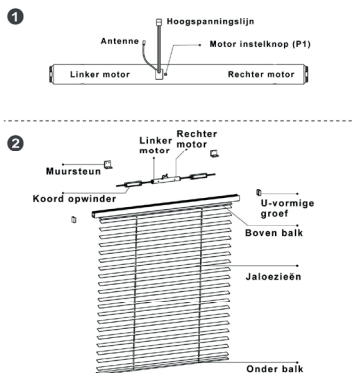
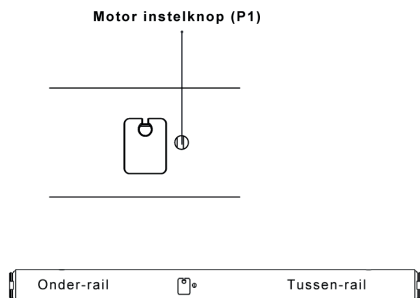
**Controleer altijd of de afstandsbediening in de Bi-directionele modus staat!
Ga naar handleidingen afstandsbedieningen op:**

Technisch gegevens van de motor

• Draaimoment:	2x 0.6 Nm
• Toerental:	34 RPM
• Stroom:	2x 0.7 A
• Voltage motor:	DC 12V
• Vermogen:	8.4 W



Funcies en installatie van de motor



Opmerking: Aan het ene uiteinde van de netanoer aan de motor is de linkerkant van het jaloezie korter en het andere uiteinde van de netanoer bevindt zich meer rechts van het jaloezie.

Stap 1 Het inlezen van de eerste zender in het geheugen van de motor

Met deze actie verwijdert u alle zenders en eindafstelling die in het geheugen staan.



De P1 toets ingedrukt houden totdat de linker en rechter motor beweegt. Laat dan los.

Houd STOP A ingedrukt, totdat de motor beweegt.

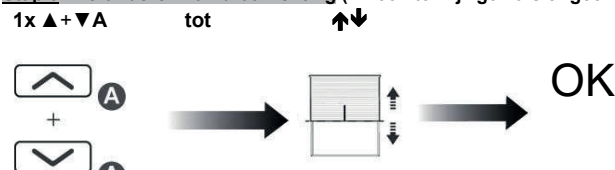
De eerste zender is toegevoegd.

Stap 2 Wisselen van tussenrail met A en B



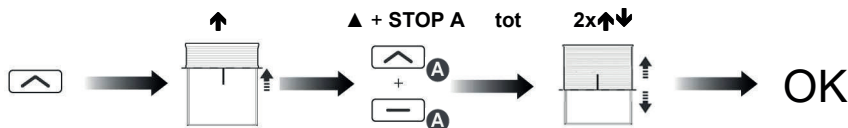
De P1 toets ingedrukt houden totdat de linker en rechter motor 3x beweegt. Laat dan los.

Stap 3 Veranderen van draairichting (Alleen te wijzigen als er geen eindpositie is ingesteld)



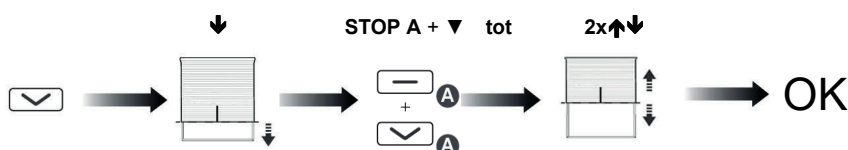
Druk OMLAAG en OMLAAG toets A in. De motor beweegt 1x.

De draairichting voor de beide rails is gewijzigd.

Stap 4 Het instellen van de eindpositie**1. Stel de gewenste boven positie in van beide motoren.**

Zet beide profielen met de **BEDIENINGS-** toetsen, op de gewenste boven positie. Druk **OMHOOG A** en **STOP A** toets tegelijk in. Het product beweegt 2x op en neer. Beide rails bewegen.

De gewenste bovenpositie is ingesteld.

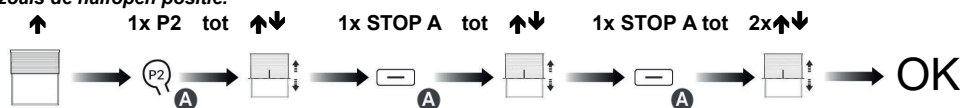
2. Stel de gewenste onder positie in van beide motoren.

Zet beide profielen met de **BEDIENINGS-** toetsen, op de gewenste onder positie. Druk **OMLAAG A** en **STOP A** toets tegelijk in. Het product beweegt 2x op en neer. Beide rails bewegen.

De gewenste onderpositie is ingesteld.

Stap 5 Het instellen van de gewenste tussenpositie

Nadat de boven- en onder positie ingesteld is, kunt u de gewenste tussenpositie instellen, zoals de halfopen positie.



Stel de gewenste tussenpositie in. Druk 1x **P2** toets **A** in. Linker **A** motor beweegt 1x. Druk 1x **STOP** toets **A** in. Linker **A** motor beweegt 1x. Druk 1x **STOP** toets **A** in. Linker motor **A** beweegt 2x. Gewenste tussenpositie is ingesteld.

Opmerking: Stel een andere gewenste tussenpositie in met gebruik van de **B** toetsen. Druk op de **B** knop om de bovenstaande bewerking te herhalen.

Extra instellingen**Optie A Werking linker/rechter motor**

- In dezelfde richting lopen: twee motoren kunnen tegelijktijdig op en aflopen of afzonderlijk lopen. De veiligheidsafstand van een andere motor stopt automatisch tijdens de werking van één motor.
- In de tegenovergestelde richting lopen: twee motoren kunnen op en neer lopen, de andere loopt naar beneden of loopt afzonderlijk.

Optie B Jog of continu modus

1x ▲+▼ A tot ↑↓ 1x STOP A



Druk **OMHOOG** en **OMLAAG** A in.
De linker motor beweegt 1x.

Druk 1x **STOP A**.

1x ↑↓



Beweegt willekeurig



Beweegt continu



Opmerking: stel de jog / continu bewegen mode-schakelaar van de rechter motor in, druk gewoon op de **B** knop om te herhalen dat bovenstaande bewerking kan zijn;
Druk in de jog-modus kort op de omhoog / omlaag-knop. De motor loopt nu in de jog-modus.
Als u in de jog-modus lang op de omhoog / omlaag-knop drukt, loopt de motor continu.

Optie C Nieuwe zender toevoegen. (Alleen mogelijk als de eindafstelling is ingesteld.)**a** = Bestaande zender/kanaal**b** = nieuwe zender/kanaal**Variant 1**

1x P2 A-a tot ↑↓



Druk 1x **P2** toets **A- a** in.
Linker motor beweegt 1x.



1x P2 A-a tot ↑↓



Druk 1x **P2** toets **A-a** in.
Linker motor beweegt 1x.



1x P2 A-B tot ↑↓



Druk 1x **P2** toets **A-B** in.
Linker motor beweegt 1x.



OK

Zender is toegevoegd.

Opmerking: Zender **a** is de instelling die al overeenkomt, terwijl zender **b** dat niet heeft gedaan. Voeg een zender toe aan de rechter motor van de goede motor, druk op de **B** knop om de bovenstaande bewerking te herhalen.
A is de bestaande zender en **a** is de toets van de onderrail.

Variant 2

1x P1 tot ↑↓



Druk 1x **P1** op de motor in.
Linker en rechter motor beweegt 1x.

Laat los P1



Laat P1 op de motor los.

1x STOP A-b tot ↑↓



Druk 1x stop toets **A-b** in.
Linker motor beweegt 1x.

1x STOP B-b tot ↑↓



Druk 1x stop toets **B-b** in.
Rechter motor beweegt 1x.

OK

Zender is toegevoegd.

Opmerking: **A-b** is de zender die moet worden toegevoegd aan de linker motor.
B-b is de zender die moet worden toegevoegd aan de rechter motor.

Optie D Het wissen van de eindpositie

1x P2 A tot 1x ↑↓



Druk 1x **P2** toets **A** in.
Linker motor beweegt 1x.



1x ▼ A tot 1x ↑↓



Druk 1x **OMLAAG** toets **A** in.
Linker motor beweegt 1x.



1x P2 A tot 1x ↑↓



Druk 1x **P2** toets **A** in.
Linker motor beweegt 1x.



OK

Eindpositie is verwijderd.

Opmerking: Van beide motoren wordt de positie gewist.

Optie E Wissen gewenste tussenpositie.1x P2 A tot 1x $\uparrow\downarrow$ 

Druk 1x P2 toets A in.
Linker motor beweegt 1x.

1x STOP A tot 1x $\uparrow\downarrow$ 

Druk 1x STOP toets A in.
Linker motor beweegt 1x.

1x STOP A tot 1x $\uparrow\downarrow$ 

Druk 1x STOP toets A in.
Linker motor beweegt 1x.

Gewenste tussenpositie is gewist.

OK

Opmerking: Wis de gewenste tussenpositie van de rechter B motor.

Druk op de knop B om de bovenstaande bewerking te herhalen.

Optie F Snelheidsregeling1x P2 A tot $\uparrow\downarrow$ 

Druk 1x P2 toets A in.
De linker motor beweegt 1x.

1x \triangle A

Druk 1x OMHOOG toets A in.

1x \triangle A

Druk 1x OMHOOG toets A in.

De motorsnelheid is verbeterd.

OK

1x ∇ A

Druk 1x OMLAAG toets A in.

1x ∇ A

Druk 1x OMLAAG toets A in.

De motorsnelheid is verlaagd.

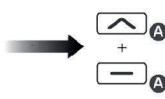
OK

Opmerking: Als de motor zonder te bewegen loopt, geeft dit aan dat de motor de maximum- of minimumwaarde heeft bereikt; Pas de snelheid van de rechter motor aan, druk op de b knop om de bovenstaande handeling te herhalen.

Optie G Boven posities bijstellenTegelijk \triangle A + STOP A tot $\uparrow\downarrow$ 

Ga naar de reeds ingestelde boven positie van beide motoren.

Druk OMHOOG A en STOP A tegelijk in, tot de motor 1x op en neer gaat.

Tegelijk \triangle A + STOP A tot $\uparrow\downarrow$ 

Ga naar de gewenste nieuwe boven positie.

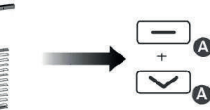
Druk OMHOOG A en STOP A tegelijk in, tot de motor 2x op en neer gaat.

OK

Optie H Onder posities bijstellenTegelijk STOP A + ∇ A tot 1x $\uparrow\downarrow$ 

Ga naar de reeds ingestelde onderpositie van beide motoren.

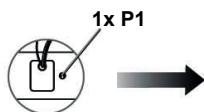
Druk STOP A en OMLAAG A tegelijk in, tot de motor 1x op en neer gaat.

Tegelijk STOP A + ∇ A tot 2x $\uparrow\downarrow$ 

Ga naar de gewenste nieuwe onder positie.

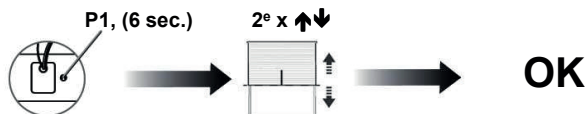
Druk STOP A en OMLAAG A tegelijk in, tot de motor 2x op en neer gaat.

OK

Extra functies P1 toets**Te gebruiken zonder zender als bedieningsknop**

Het product gaat omhoog, stopt of gaat omlaag bij indrukken P1, alleen als de eindposities ingesteld zijn.

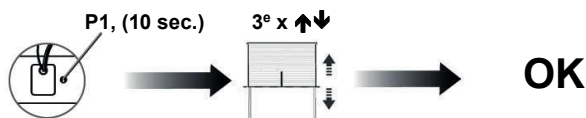
Druk 1x P1 op de motor in.

Uitschakelen van de ontvanger

Druk P1 en houd vast, totdat het product voor de 2° x op en neer beweegt en 2x piept.

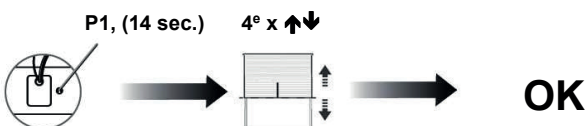
De ontvanger is uitgeschakeld.

Om de ontvanger weer te activeren, dient u P1 1x kort in te drukken.

Draairichting veranderen

Druk P1 en houd vast, totdat het product voor de 3° x op en neer beweegt en 3x piept.

De draairichting is veranderd.

Resetten naar fabrieksinstellingen

Druk P1 en houd vast, totdat het product voor de 4° x op en neer beweegt en 4x piept.

Reset naar fabrieksinstellingen.

Instructies voor het demonteren van de radiografische bedienbare aandrijfsystemen

Maak de as-vergrendelingen in het bovenste profiel los en trek de as-uiteinden uit de motorkoppen. Neem vervolgens de motor uit de bovenbak.

Meer informatie over demontage van radiografische bedienbare systemen vindt u onder deze QR-code of onder <https://www.eralf.de/nl/onderneming/service/download-portaal>

